

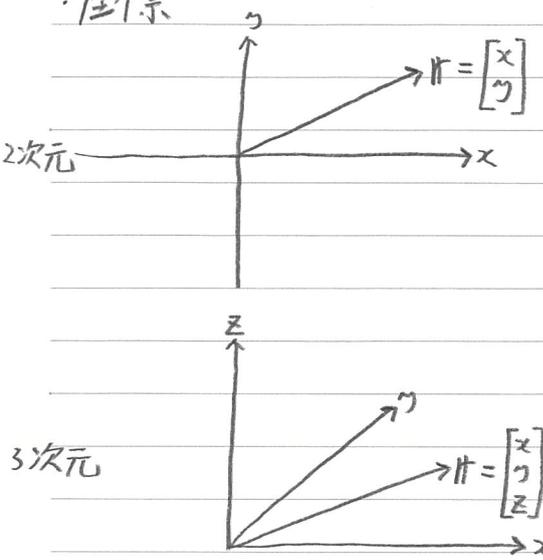
運動と振動 講義第1回目

12/6(金)

単位・力学の三法則

座標

速度・加速度



位置 $r = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$
[m]

速度 $v = \frac{dr}{dt} = \begin{bmatrix} \frac{dx}{dt} \\ \frac{dy}{dt} \\ \frac{dz}{dt} \end{bmatrix}$ ライブニッツ形式
[m/s]

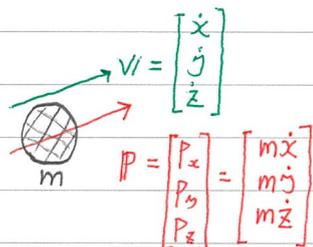
$v = \dot{r} = \begin{bmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \\ \dot{z} \end{bmatrix}$ ニュートン形式

加速度 $a = \dot{v} = \ddot{r} = \begin{bmatrix} \ddot{x} \\ \ddot{y} \\ \ddot{z} \end{bmatrix}$
[m/s²]

運動量 (運動の強さ)

$$P = \begin{bmatrix} P_x \\ P_y \\ P_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} m\dot{x} \\ m\dot{y} \\ m\dot{z} \end{bmatrix}$$

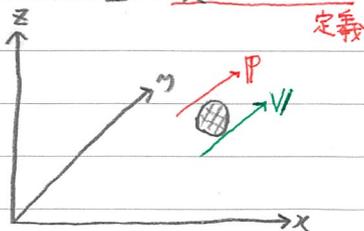
質量



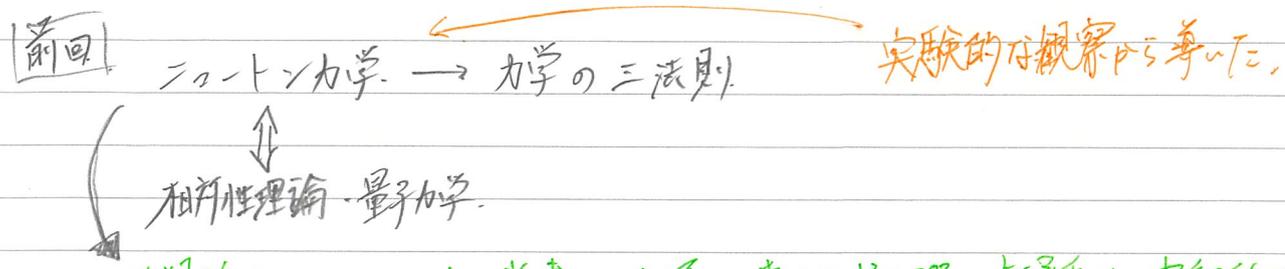
力学の三法則

第一法則 (慣性の法則)

物体に外力が発生しなければ、
その運動量は変化しない。 ⇒ 第一法則が成り立つ座標系を「慣性座標系」と呼ぶ。

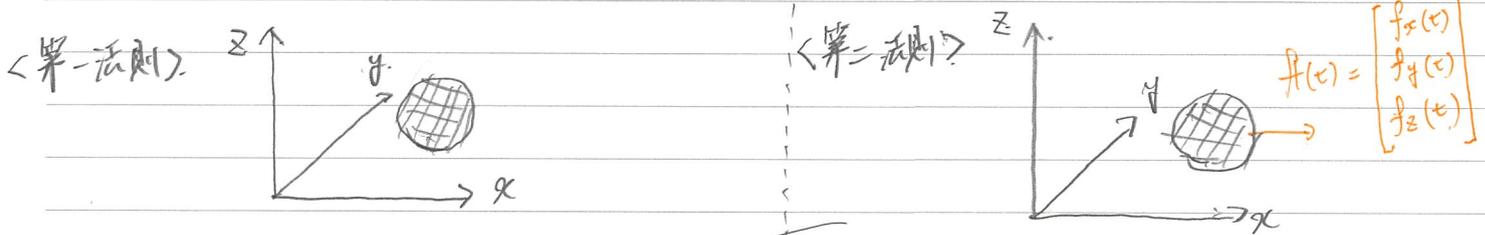


運動と振動 第2回 講義1-1



目視的なスケールでかつ光速よりも遅い速さで扱う際の無矛盾かつ完結的な。

- 第一法則 ... 物体に外力が発生しなければ、その運動量は変化しない。
- 第二法則 ... 物体に力が作用すると、その物体の運動量は、力積に応じて変化する。



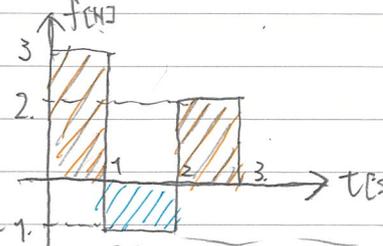
x軸の運動量 $P_x(t)$ は、

$$\Delta P_x = P_x(t_2) - P_x(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} f_x(t) dt.$$

[力積 = 時間に対して力の積を取る] (力積 =  - )



<力積の演習>



① $\int_0^1 3 dt + \int_2^3 2 dt = 3 + 2 = 5$

② $\int_1^2 (-1) dt = -1$ したがって $\Delta P_x = 5 - 1 = 4 [N \cdot s]$

$$\Delta P_x = P(t_2) - P(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} f_x(t) dt.$$

$$\left[P_x(t) \right]_{t_1}^{t_2} \equiv \int_{t_1}^{t_2} f_x(t) dt.$$

$$\int_{t_1}^{t_2} \dot{P}_x(t) dt = \int_{t_1}^{t_2} f_x(t) dt.$$

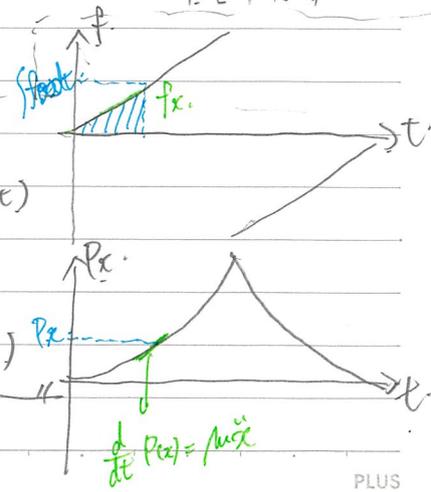
両辺をtで微分

$$\dot{P}_x(t) = f_x(t)$$

$$\dot{P}_x(t) = m \dot{v}_x(t) \text{ かつ}$$

$$m \ddot{x}(t) = f_x(t)$$

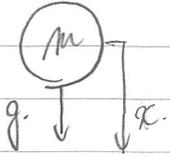
運動方程式
($ma = F$)



<演習>

運動方程式を立てよ。

$m=1$ [kg], $g=9.8$ [m/s^2] とする。 $t=5$ [s] における速度と位置は？



$$m\ddot{x} = f$$

$$m\ddot{x} = mg$$

$$\ddot{x} = g$$

$$\dot{x} = gt + C$$

$$C = 0 \text{ (s)}$$

$$\dot{x} = 49 \text{ m/s}$$

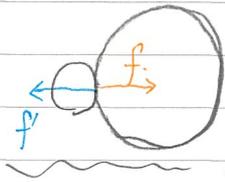
$$x = \frac{1}{2}gt^2 + Ct + C'$$

$$x = \frac{1}{2}gt^2$$

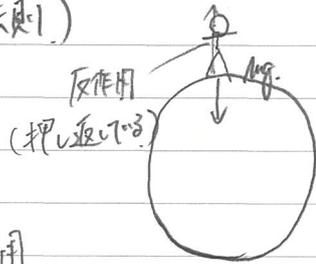
$$= 122.5 \text{ m} \approx 123 \text{ m}$$

$$(C=0, C'=0)$$

第三法則 (作用・反作用の法則)



作用・反作用



力は何も無いところから生じない。
 必ず反作用が生じる。
 大きさが等しい方向逆の力

運動と振動 第3回

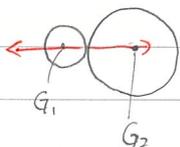
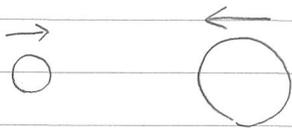
12/13

ニートン力学

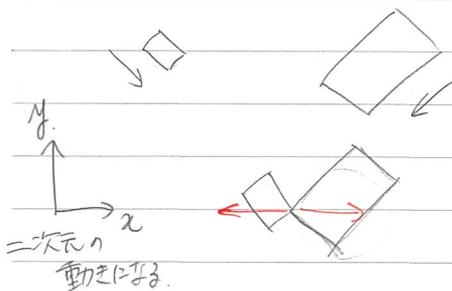
三法則

- 第一の法則 \Rightarrow 慣性の法則 mv
- 第二の法則 $\Rightarrow \Delta mv = F \Delta t \Rightarrow$ 運動方程式
- 第三の法則 \Rightarrow 作用反作用の法則

◦ 衝突



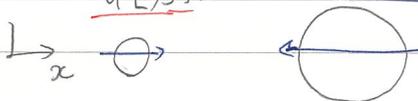
力の作用線が重心を通る
 \Rightarrow 向心衝突



力の作用線が重心を通らない
 \Rightarrow 偏心衝突

◦ 反発係数

$$v_1 [m/s] > 0 \quad v_2 [m/s] < 0$$



\Downarrow 衝突

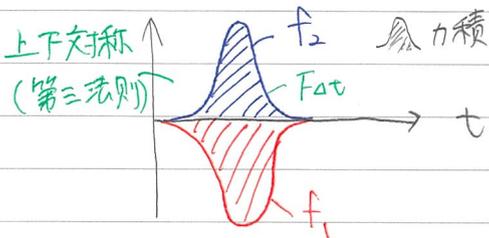
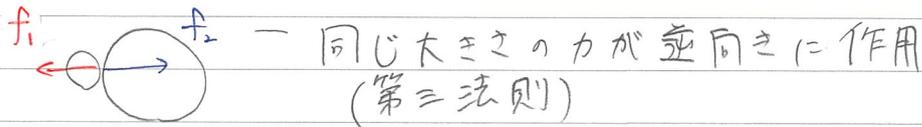
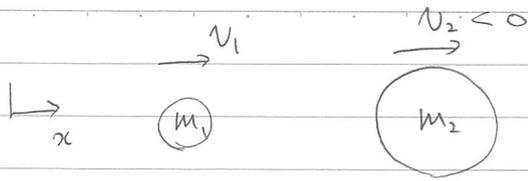


$$v_1 [m/s] < 0 \quad v_2 [m/s] > 0$$

$$e = \frac{v_1' - v_2'}{v_1 - v_2}$$

$$0 \leq e \leq 1$$

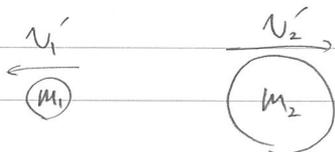
反発係数は衝突前後の相対速度の比



2物体の運動量の和

$$P_{12} = P_1 + P_2 = m_1 v_1 + m_2 v_2$$

- m_1 は $\int f_1 dt$ の分だけ運動量変化 (減)
 - m_2 は $\int f_2 dt$ の分だけ運動量変化 (増)
- 第三法則



$$P'_{12} = \underbrace{m_1 v'_1}_{-F \Delta t} + \underbrace{m_2 v'_2}_{+F \Delta t}$$

衝突前後で2つの物体の運動量の和は変化しない

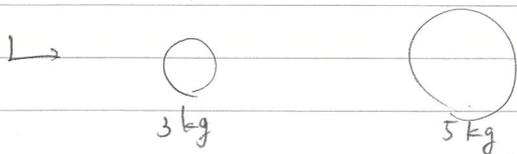
→ 運動量保存の法則

$$P_{12} = P'_{12}$$

$$m_1 v_1 + m_2 v_2 = m_1 v'_1 + m_2 v'_2$$

例題

$$v_1 = 6 \text{ m/s} \quad v_2 = 3 \text{ m/s}$$



反発係数が $e = 0.55$ のとき 衝突後の速度は? (v'_1, v'_2)

- 連立
1. 運動量保存の法則
 2. 反発係数の式

$$m_1 v_1 + m_2 v_2 = m_1 v'_1 + m_2 v'_2$$

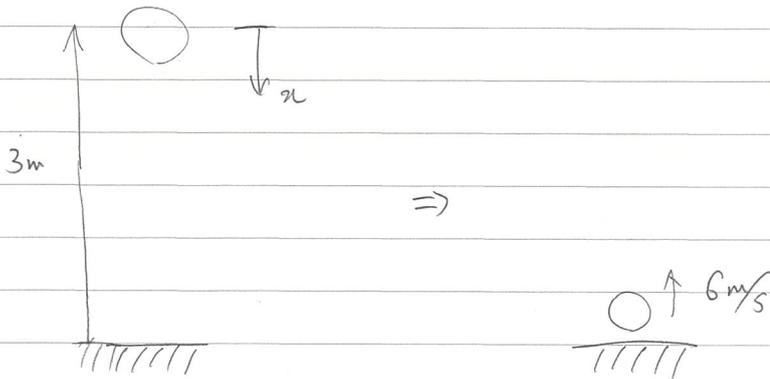
$$e = -\frac{v'_1 - v'_2}{v_1 - v_2}$$

$$3v'_1 + 5v'_2 = 33$$

$$-v'_1 + v'_2 = 1.65$$

$$v'_1 = 3.09 \text{ [m/s]}, v'_2 = 4.79 \text{ [m/s]}$$

例題



3mの位置から落とした球が 6m/s で跳ね返ってきた。

このときの反発係数は?

$$e = -\frac{v_1'}{v_1}$$

$$3 = \frac{1}{2}gt^2$$

$$t = \sqrt{\frac{6}{g}}$$

$$v_1 = g \cdot \sqrt{\frac{6}{g}} = \sqrt{6g}$$

自由落下

$$m\ddot{x} = mg$$

$$\ddot{x} = g$$

$$\dot{x} = gt + C_1 = 0$$

$$x = \frac{1}{2}gt^2 + C_2$$

運動と振動 第4回

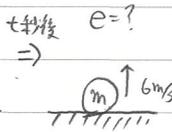
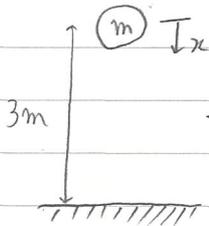
前回 ニュートン力学

- 第一法則 \Rightarrow 慣性の法則
- 第二法則 \Rightarrow 運動量変化 = 力積
- 第三法則 \Rightarrow 作用・反作用

衝突問題

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{運動量保存} \quad m_1 V_1 + m_2 V_2 = m_1 V_1' + m_2 V_2' \\ \text{反発係数} \quad e = -\frac{V_1' - V_2'}{V_1 - V_2} \end{array} \right.$$

②の解説



$$m\ddot{x} = mg$$

$$\ddot{x} = g$$

$$v = \dot{x} = gt + c \quad \begin{array}{l} V(0)=0 \\ \Rightarrow \\ 0 = 0 + c \end{array} \quad \therefore c = 0$$

$$x = \int gt dt = \frac{1}{2}gt^2 + c' \quad \begin{array}{l} x(0)=0 \\ \Rightarrow \\ 0 = 0 + c' \end{array} \quad \therefore c' = 0$$

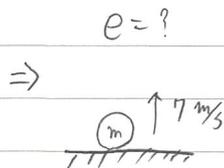
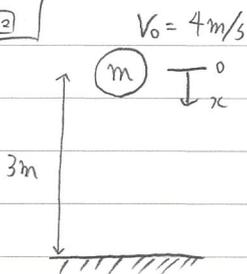
$$x = \frac{1}{2}gt^2$$

$$3 = \frac{1}{2}gt^2 \quad \therefore t = \sqrt{\frac{6}{g}}$$

$$V = gt = \sqrt{6g}$$

$$e = -\frac{-6}{\sqrt{6g}} = 0.78$$

今回



e = ?

$$\left\{ \begin{array}{l} m\ddot{x} = mg \\ v = \dot{x} = gt + c \\ x = \frac{1}{2}gt^2 + ct + c' \end{array} \right.$$

$$V_0 = 4 \text{ m/s} \Rightarrow 4 = 0 + c \quad \therefore c = 4$$

$$x(0) = 0 \Rightarrow c' = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} v = gt + 4 \\ x = \frac{1}{2}gt^2 + 4t \end{array} \right.$$

$$x = 3 \text{ m} \quad 3 = \frac{1}{2}gt^2 + 4t$$

$$\frac{1}{2}gt^2 + 4t - 3 = 0$$

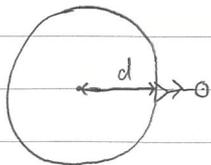
$$t = \frac{-4 \pm \sqrt{4^2 - 4 \cdot \frac{1}{2}g \cdot (-3)}}{2 \cdot \frac{1}{2}g} = 0.474 \text{ (s)} \quad (t > 0)$$

$$V = 0.474 \times g + 4 = 8.65 \text{ (m/s)}$$

$$e = -\frac{-7}{8.65} = 0.81$$

• 様々な力

✓ 重力



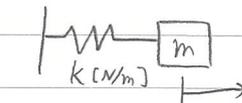
$$f = G \frac{M \cdot m}{d^2}$$

$$= m \frac{GM}{d^2} \approx g$$

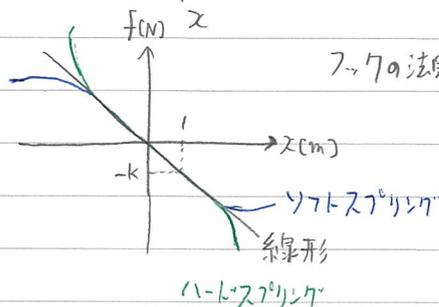
$$g = 9.78 \sim 9.83 \text{ [m/s}^2\text{]}$$

$$\approx 9.81 \text{ [m/s}^2\text{]}$$

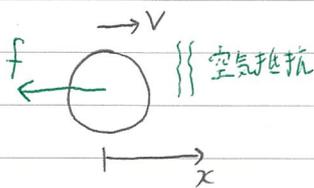
✓ バネ力



$$m\ddot{x} = -kx$$



✓ 減衰力

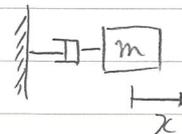


$$m\ddot{x} = -c\dot{x}$$

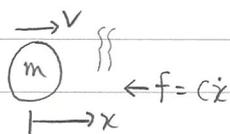
速度が大きいと $f = c\dot{x}^2$

$$f = cV = c\dot{x}$$

(N/m.s) 粘性減衰定数



例題



t秒後の V, x を求めよ

$$m\ddot{x} = -c\dot{x}$$

$$\dot{x} = V \Rightarrow m\dot{V} = -cV$$

$$m \cdot \frac{dV}{dt} = -cV$$

$$\int \frac{1}{V} dV = -\frac{c}{m} dt$$

$$\ln|V| = -\frac{c}{m}t + C_1$$

$$\ln e^n = n \Rightarrow \ln|V| = \ln|e^{-\frac{c}{m}t + C_1}|$$

$$V = \pm e^{-\frac{c}{m}t + C_1}$$

$$= C_1' e^{-\frac{c}{m}t} \quad (C_1' = \pm e^{C_1})$$

次回解説

t=4 (s) にあたる速度 V を求めよ

但し、(c=1 [N/(m.s)], m=2 [kg]) とする

$$V_0 = 4 \text{ m/s}$$

運動と振動 第5回 ①

NO. /

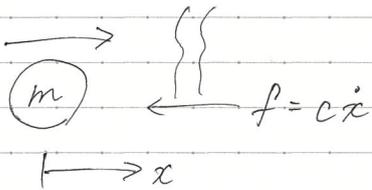
DATE 2024. Dec. 20

ニュートン力学
第1~3法則

→ 運動方程式 $m\ddot{x} = F$

→ 衝突時の運動量保存 $m_1v_1 + m_2v_2 = m_1v_1' + m_2v_2'$

- 重力
- バネ力 → 難しい ⇒ 次回以降
- 減衰力
- 摩擦力



$t = 4[s]$ における速度 v を求めよ。

阻. $\left(\begin{array}{l} c = 1 [N/(cm/s)] \\ m = 2 [kg] \\ v_0 = 4 [m/s] \end{array} \right)$ とする。

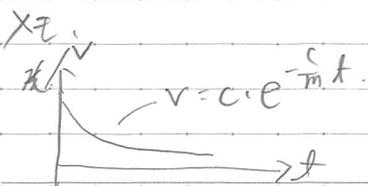
$$\begin{aligned} \dot{x} = v \quad m\ddot{x} &= -cx \\ m\dot{v} &= -cv \\ m \frac{dv}{dt} &= -cv \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int \frac{1}{v} dv &= -\int \frac{c}{m} dt \\ \log_e |v| &= -\frac{c}{m}t + c' \\ &= \log_e (e^{-\frac{c}{m}t + c'}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v &= \pm e^{-\frac{c}{m}t + c'} \\ v &= c'' \cdot e^{-\frac{c}{m}t} \quad \pm e^{c'} = c'' \end{aligned}$$

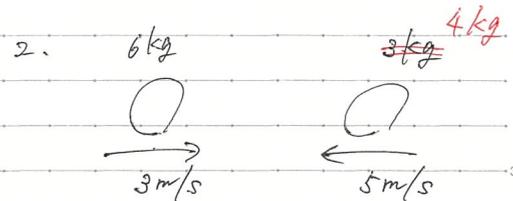
$$\begin{aligned} 4 &= c'' \cdot e^0 \quad 4^0 = 1 \\ c'' &= 4 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v &= 4 \cdot e^{-\frac{c}{m}t} \\ &= 4 \cdot e^{-\frac{1}{2} \cdot 4} = 4 \cdot e^{-2} \\ &= 4 \cdot (0.1353) \\ &= 0.67 \text{ (m/s)} \end{aligned}$$



演習課題1 誤植.

1-1. 力の方向は図の右向きを左

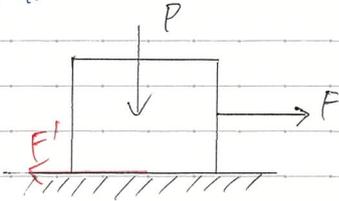


5. $v = 10 \text{ m/s}$



運動と振動 第5回②

摩擦 force



P = 摩擦面に垂直な力

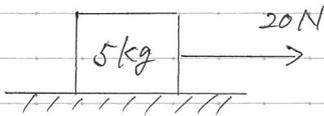
摩擦面に垂直な力 P が作用するとき、静止した物体には $F' < \mu_s P$ の力を静摩擦 force とする。

このとき、 $F' \leq \mu_s P$ の関係がある。

μ_s は定数で、静摩擦係数と呼ばれる。

↓
材質や表面状態によって決まる。

9.1

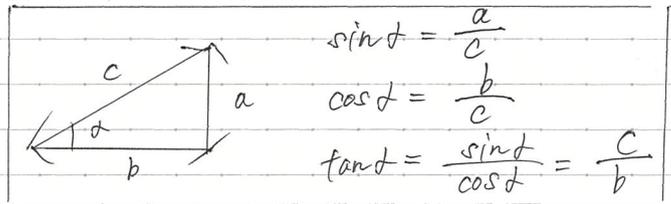
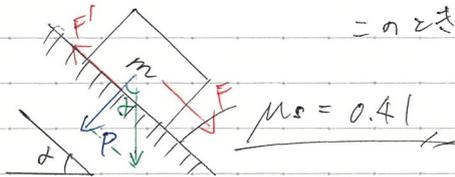


5kg の物体に 20N の水平力をかけると、動き始める。静摩擦係数 μ_s を求めよ。

$$20 = \mu_s P$$

$$\mu_s = \frac{20}{P} = \frac{20}{mg} = \frac{20}{5 \times 9.81} = 0.41$$

このとき、物体が動き始める角度 θ は?

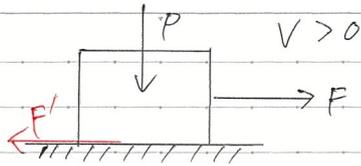


$F = F' = \mu_s P$

$mg \cos \theta$ の対子 ↓ $mg \cdot \sin \theta = \mu_s \cdot \cos \theta \cdot mg$

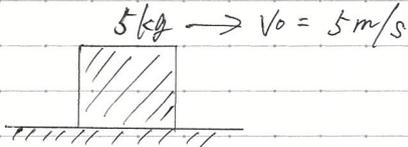
$\tan \theta = \mu_s$

$\theta = \tan^{-1}(\mu_s) = 22.3^\circ$

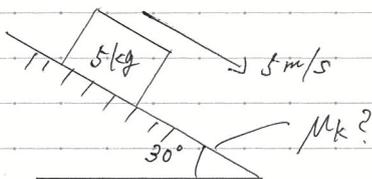


動いている物体には動摩擦係数
 → 動摩擦係数

$F' = \mu_k P$ kinetic
 動摩擦係数



運動している物体に動摩擦の影響は
 あり、3[s]後に停止した。
 この際の動摩擦係数 μ_k は?



10s 後に停止した場合は、
 動摩擦係数は μ_k 何?

運動と振動講義ノート 6回

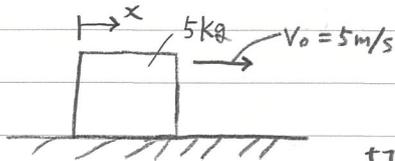
ニュートン力学

第1, 2, 3法則

\rightarrow 運動方程式 $m\ddot{x} = F$
 \rightarrow 運動量保存則 $m_1 v_1 + m_2 v_2 = m_1 v_1' + m_2 v_2'$

- 重力
- バネ力
- 減衰力
- 摩擦力
 - 静摩擦 (大)
 - 動摩擦 (小)

前回の問題



動摩擦の影響により、3[s]後に停止した。この際、動摩擦係数は?
 μ_k

$$m\ddot{x} = F$$

t積分 $m\dot{x} = -\mu_k mg$

$$\downarrow v = \dot{x} = -\mu_k g \cdot t + C$$

$$5 = -\mu_k g \cdot 0 + C$$

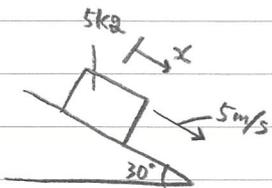
$$C = 5$$

$$v = -\mu_k g t + 5$$

$$t = 3, v = 0$$

$$0 = -\mu_k g \cdot 3 + 5$$

$$\mu_k = \frac{5}{3g} = 0.17$$



t = 10[s]で停止した。μkは〜か?

$$m\ddot{x} = F$$

t積分 $m\dot{x} = mg \sin \theta - \mu_k mg \cos \theta$

$$\downarrow v = \dot{x} = (g \sin \theta - \mu_k g \cos \theta)t + C$$

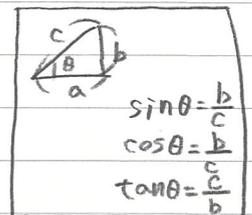
$$v = (g \sin \theta - \mu_k g \cos \theta)t + 5$$

$$t = 10[s] \text{で } v = 0[m/s]$$

$$g \sin \theta - \mu_k g \cos \theta = -\frac{5}{10}$$

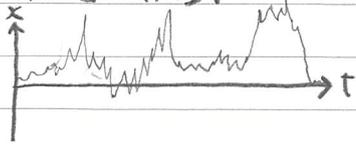
$$\mu_k = \tan \theta + \frac{1}{2} \frac{1}{g \cos \theta}$$

$$= 0.64$$



振動の種類

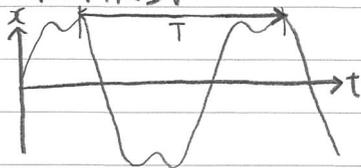
① 不規則振動



※ 振動の例

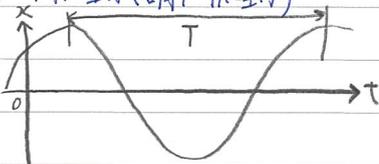
バネ, 振り子, フライホイール,
コイル・コンデンサ回路,
分子における振動,
地震, 原子核の振動

② 周期振動



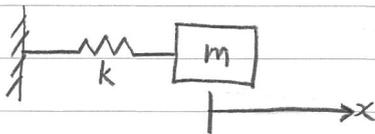
$$x = f(t) = f(t + n \cdot T)$$

③ 単振動 (調和振動)



$$x = A \cdot \sin(\omega t + \phi)$$

振幅 角振動数 位相



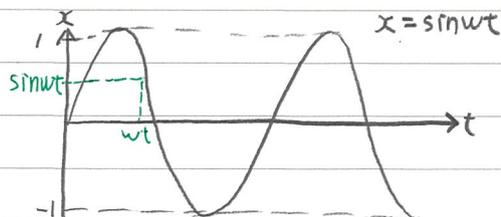
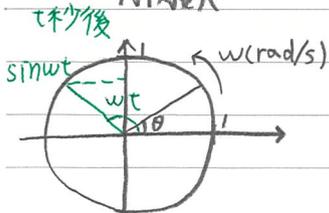
なぜ sin?

① 直感的

② 上のモデルから導出

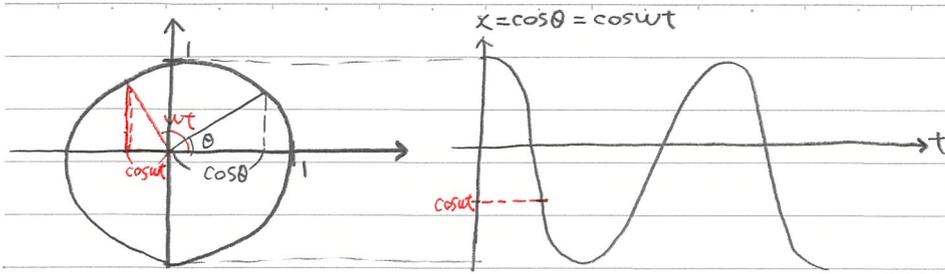
・振幅が一定で滑らかな振動

⇒ 三角関数



⇒ 円運動の影

$\theta = \omega t$ で回ると、一定周速度で運動



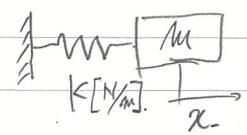
第7回 運動と振動 講義1-1

ニュートン力学. 3法則 \rightarrow 運動方程式 $ma = F$
 \rightarrow 衝突前後の運動量保存.

力: 摩擦・重力・減衰力・バネ力 \leftarrow
 運動(移動) 振動

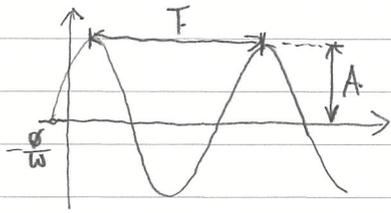
- (解法) ① 積分して一般解を求める ($x = \sim$)
 ② 初期条件 ($t=0$ の時 $x = \sim, v = \sim$) を代入して解を導く.

単振動.



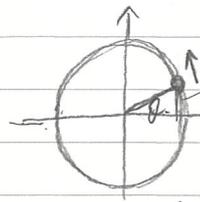
運動 $F = ma.$
 $m\ddot{x} = -kx.$

- ① 直感で解く (解は仮定)
- ② 数学的に導く (変数分離)

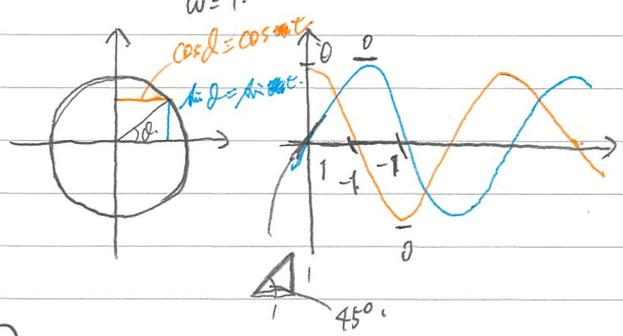


$x = A \sin(\omega t + \phi)$

＜単純な問題＞ $m\ddot{x} = -mg.$
 $\ddot{x} = -g.$
 $\dot{x} = -gt + C.$
 $x = -\frac{1}{2}gt^2 + Ct + C'$



一定速度の円運動を縦軸に射影 $\rightarrow \sin \omega t.$
 " 横軸 " $\rightarrow \cos \omega t.$
 \downarrow
 振動を表せる



$\frac{d}{dt} (\sin t) = \cos t.$
 $\frac{d}{dt} (\cos t) = -\sin t.$

* $\omega + 1 \text{ rad/s}$
 $\frac{d}{dt} (\sin \omega t) = \omega \cos \omega t$

(合成関数の微分)

$f(g(x))' = f'(g(x)) \cdot g'(x)$

- ① $x = A \sin(\omega t + \phi)$ とすると,
 $\dot{x} = A\omega \cos(\omega t + \phi)$
 $\ddot{x} = -A\omega^2 \sin(\omega t + \phi)$
 ② $m\ddot{x} = -kx$ に代入すると,

$-m\omega^2 = -k$
 $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}, \omega_n = \sqrt{\frac{k}{M}}$
 固有角振動数

$\frac{\omega_n}{2\pi} = f_n [Hz]$
 固有振動数.

$m(-A\omega^2 \sin(\omega t + \phi)) = -k \cdot A \sin(\omega t + \phi)$

$x = A \sin(\omega t + \phi), \omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$
 初期位相.

$t=0$ で $v=0$ [m/s], $x=1$ [m] とする。

$m=1$ [kg], $k=1$ [N/m] のとき、固有角振動数 ω_n と振動の解を求めよ。

$$\omega_n = \sqrt{\frac{1}{1}} = 1 \text{ [rad/s]}$$

$$t=0 \text{ で } v=0 \text{ [m/s] とき, } \dot{x} = A\omega_n \cos(\omega_n t + \phi)$$

$$0 = A \cdot 1 \cdot \cos \phi \quad (A \neq 0 \text{ とき}) \quad \cos \phi = \frac{\pi}{2}$$

$$t=0 \text{ で } x=1 \text{ とき}$$

$$x = A \cos(\omega_n t + \phi)$$

$$1 = A \cos \frac{\pi}{2}$$

$$A = 1$$

$$\therefore \text{振動の解は, } x = \cos\left(\omega_n t + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$\omega_n = 1 \text{ [rad/s]}$$

$$m \cdot \frac{d^2x}{dt^2} = -kx$$

$$\frac{dx}{dt} = v$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega_n^2 x, \quad \omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\frac{dx}{dt} \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega_n^2 x \cdot \frac{dx}{dt}$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} \left(\frac{dx}{dt} \right)^2 \right) = \frac{d}{dt} \left(-\frac{1}{2} \omega_n^2 x^2 \right)$$

積分

$$\left(\frac{dx}{dt} \right)^2 = -\omega_n^2 x^2 + C$$

$$= \omega_n^2 (B^2 - x^2) \quad \omega_n^2 B^2 = C$$

$$\frac{dx}{dt} = \pm \omega_n \sqrt{B^2 - x^2}$$

満足

$$x = B \sin \theta$$

$$\frac{dx}{d\theta} = B \cos \theta$$

$$dx = B \cos \theta \cdot d\theta$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{B^2 - x^2}} dx = \int \frac{1}{B \cos \theta} B \cos \theta d\theta = \int \frac{1}{\cos \theta} d\theta = \theta + C_1 = \sin^{-1} \frac{x}{B} + C_1$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{B^2 - x^2}} dx = \pm \int \omega_n dt$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{B^2 - x^2}} dx = \sin^{-1} \left(\frac{x}{B} \right) + C_1$$

$$\sin^{-1} \left(\frac{x}{B} \right) + C_1 = \pm \omega_n t + C_2$$

$$\pm \frac{x}{B} = \sin(\omega_n t + C')$$

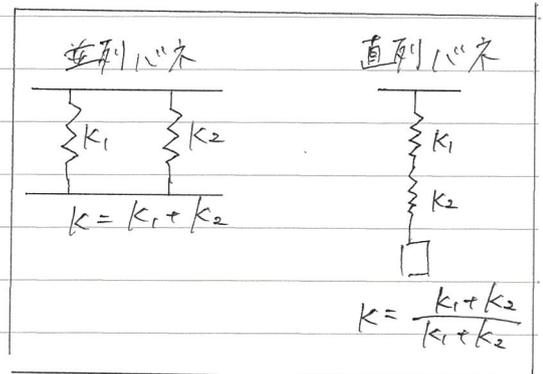
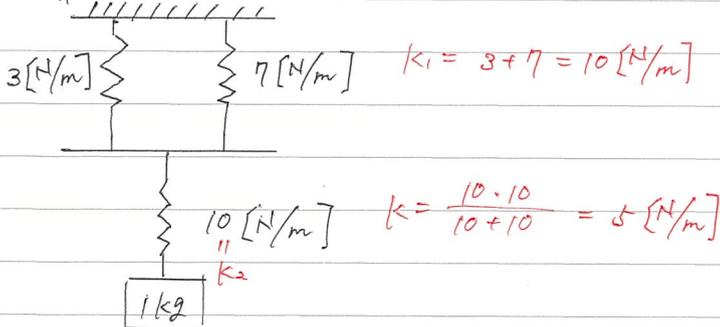
$$\sin(-x) = -\sin(x)$$

$$\pm B = A, \quad C' = \phi$$

$$x = \pm B \sin(\omega_n t + C')$$

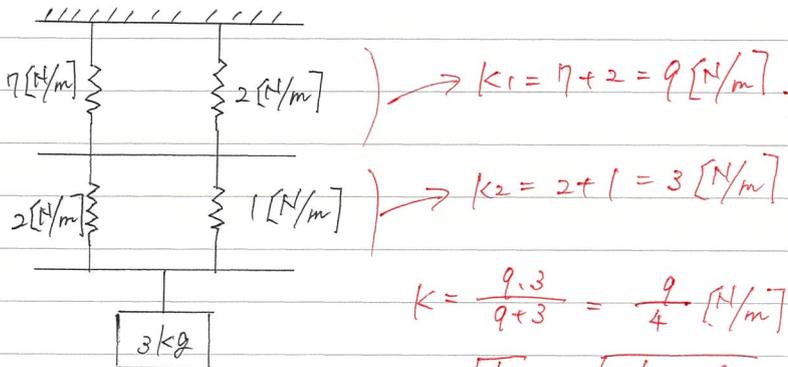
$$x = A \sin(\omega_n t + \phi) \quad \omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

問題



$$\omega_n = \sqrt{\frac{5}{1}} = 2.24 \text{ [rad/s]}$$

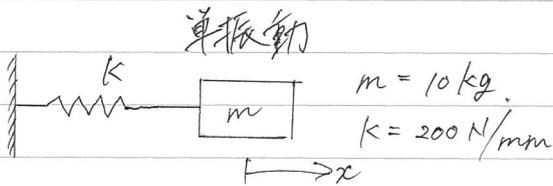
$$f_n = \frac{\omega_n}{2\pi} = 0.357 \text{ [Hz]}$$



$$k = \frac{9 \cdot 3}{9 + 3} = \frac{9}{4} \text{ [N/m]}$$

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{1}{3} \cdot \frac{9}{4}} = \sqrt{\frac{3}{4}} = 0.866 \text{ [rad/s]}$$

$$f_n = \frac{\omega_n}{2\pi} = 0.138 \text{ [Hz]}$$



$$t = 0 \text{ 时: } x_0 = 5 \text{ mm}, v_0 = 1 \text{ m/s}$$

$$m\ddot{x} = -kx$$

固有角频率 ω_n , 振幅 A , 初期位相 ϕ .
解 x , 最大加速度 \ddot{x} 求之.

$$x = A \sin(\omega_n t + \phi), \quad \omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\frac{dx}{dt} = A \omega_n \cos(\omega_n t + \phi)$$

$$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{200 \times 10^3}{10}} = 141 \text{ [rad/s]}$$

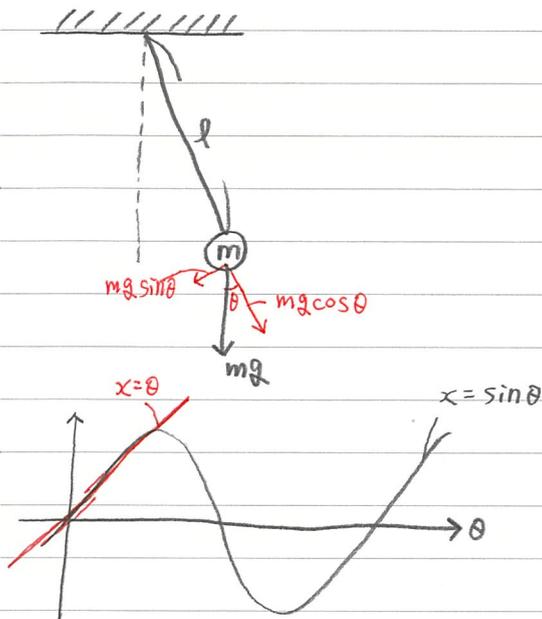
$$\text{速止} \begin{cases} 0.005 = A \sin(\phi) \\ 1 = A \omega_n \cos(\phi) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = \frac{0.005}{\sin \phi} = 0.68 \cdot 10^{-3} \text{ [m]} = 0.68 \text{ [mm]} \\ \phi = 0.957 \text{ [rad]} \end{cases}$$

$$x = 0.68 \cdot 10^{-3} \cdot \sin(\omega_n t + 0.957)$$

$$\text{最大加速度} \quad A \omega_n^2 = 0.68 \cdot 10^{-3} \cdot 141^2 = 17.3 \text{ [m/s}^2\text{]}$$

運動と振動 講義ノート

振り子の自由振動



④
 回転運動: $I\ddot{\theta} = T$
 並進運動: $m\ddot{x} = F$

I: 慣性モーメント
 ⇒ 回転のしにくさ ($m \cdot l^2$)
 材力で学習済
 T: トルク ($F \cdot l$)
 ⇒ 回転方向に働いてモーメント

$$m l^2 \ddot{\theta} = F \cdot l$$

$$m l^2 \ddot{\theta} = -m g \sin \theta \cdot l$$

$$m l^2 \ddot{\theta} = -m g l \cdot \theta$$

$$\ddot{\theta} = -\frac{g}{l} \theta$$

ハネ・マスモデルと同じ形
 代入 $\theta = A \sin(\omega t + \phi)$

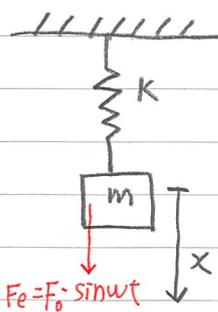
θが小さい
 糸象形化 ⇒ $\sin \theta \approx \theta$
 非糸象形のままだと、
 階関数を使えば解けるかも...

$l = 3[m]$, $m = 5[kg]$ のとき、固有角振動数: ω_n は? 固有振動数: f_n は?

$$\omega_n = \sqrt{\frac{g}{l}} = \sqrt{\frac{9.81}{3}} = 1.81 [rad/s]$$

$$f_n = \frac{\omega_n}{2\pi} = 0.288 [Hz]$$

強制振動



④ $m\ddot{x} = F$

$$m\ddot{x} = -kx + F_0 \cdot \sin \omega t$$

仮定 $x = A \cdot \sin \omega t$

$$\ddot{x} = -A \omega^2 \sin \omega t$$

$$m \cdot (-A \omega^2 \sin \omega t) = -k A \sin \omega t + F_0 \cdot \sin \omega t$$

$$-m A \omega^2 = -k A + F_0$$

$$A(k - m \omega^2) = F_0$$

$$A = \frac{F_0}{k - m \omega^2}$$

$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$ とすると、

$$x = \frac{F_0/m}{\omega_n^2 - \omega^2} \cdot \sin \omega t$$

