不確定性関係 — Heisenberg, Ozawa, Branciard

北野 正雄

京都大学工学研究科

2015.1.12

第4回 QUATUO 研究会@高知工科大学



(日)

不確定性原理の歴史

- ▶ ガンマ線顕微鏡の思考実験 Heisenberg (1927)
 - 量子の相補性 (粒子性と波動性)の試金石— 量子論の中 心概念の1つ
 - ▶ 演算子の交換関係 (非可換性)との関係
- ▶「測定の誤差」,「測定による擾乱」の正確な定義(間接測定モデル) 小澤不等式 — ハイゼンベルク不等式の破綻を主張— M. Ozawa: Phys. Lett. A **318**, 21 (2003)
- ▶「 誤差」,「 擾乱」を適切に再定義すれば, 破綻していない
 - MK, arXiv:0803.4377 (2008)
 (再定義しない場合、連続系(正準交換関係)では、
 Ozawa 限界より厳密な限界 Branciard 限界の例)
- ▶ Branciard 不等式 一般的な枠組みで、Ozawa 限界より厳しい限界を導出
 - C. Branciard: PNAS 110, 6742 (2013).



不確定性3種— 位置: ĝ, 運動量: ĝ ▶ 状態の不確定性 (URs) Robertson $\sigma(\hat{q})\sigma(\hat{p}) \ge \hbar/2$ ▶ 測定の不確定性 (URm) Heisenberg-Authurs-Kelly $\epsilon(\hat{q})\eta(\hat{p}) > \hbar/2$ ▶ 同時測定の不確定性 (URj) $\epsilon(\hat{q})\epsilon(\hat{p}) > \hbar/2$

> $\sigma(\hat{A})$:物理量 \hat{A} の状態 $|\psi\rangle$ に対するバラツキ $\sigma(\hat{A}) = \langle \psi | \delta \hat{A}^2 | \psi \rangle^{1/2}, \quad \delta \hat{A} = \hat{A} - \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle \hat{1}$ $\epsilon(\hat{A}) : \hat{A}$ の測定の精度, 誤差 $\eta(\hat{A}) : \hat{A}$ に対する測定の擾乱, 反作用



状態の不確定性 (URs)

- ▶ 状態の不確定性 (URs) は正準交換関係 [q̂, p̂] = iħî から 簡単に求めることができる.
- 正準交換関係の2重性

$$\hat{p} = \hbar \hat{k}$$
 (粒子性)
 $[\hat{q}, \hat{k}] = i\hat{1}$ (波動性)
 $(\rightarrow \hat{k} = id/dq, \quad フーリエ変換の関係)$

- ▶ 他の不確定性 (URm, URj) の根拠を与えている
- ▶ 測定の不確定性 (URm)の導出が明確に行われることは 極めて稀である (URs の証明でお茶を濁している)



URs の証明 — Schwarz 不等式

- ▶ 交換しない物理量 Â, B [Â, B] = 2iĈ
- ▶ 与えられた状態 $\ket{\psi}$ に対する期待値 $\langle \hat{A}
 angle := \langle \psi | \hat{A} | \psi
 angle$
- ▶ 平均からのズレの演算子 $\delta \hat{A} = \hat{A} \langle \hat{A} \rangle \hat{1}$ — $[\delta \hat{A}, \delta \hat{B}] = 2i\hat{C}$
- ▶ 実数 λ に対して $\hat{D}_{\lambda} := \delta \hat{A} + i\lambda\delta \hat{B}$

$$\begin{split} 0 &\leq ||\hat{D}_{\lambda}|\psi\rangle||^{2} = \langle \hat{D}_{\lambda}^{\dagger}\hat{D}_{\lambda}\rangle = \langle (\delta\hat{A} - i\lambda\delta\hat{B})(\delta\hat{A} + i\lambda\delta\hat{B})\rangle \\ &= \langle \delta\hat{A}^{2}\rangle + 2\lambda\langle\hat{C}\rangle + \lambda^{2}\langle\delta\hat{B}^{2}\rangle \end{split}$$

- ▶ 不等式が λ によらず成立するためには, 判別式 ≤ 0 $\langle \delta \hat{A}^2 \rangle \langle \delta \hat{B}^2 \rangle \geq \langle \hat{C} \rangle^2$
- ▶ 正準交換関係 [q̂, p̂] = iħ (連続系) に対しては

$$\sigma(\hat{q})\sigma(\hat{p}) = \sqrt{\langle \delta \hat{q}^2 \rangle \langle \delta \hat{p}^2 \rangle} \ge \frac{\hbar}{2}$$



▶ ▲圖▶ ▲ 圖▶ ▲ 圖▶

正準交換関係は離散系では実現不可

- ► エルミート 演算子 Â, B が正準交換関係 [Â, B] = i1 を 満たすとする.
- ▶ Â が対角的な基底をとると,

$$\hat{A} = \sum_{i} a_{i} |i\rangle \langle i|, \quad \hat{B} = \sum_{j} \sum_{k} b_{jk} |j\rangle \langle k|$$

▶ 交換関係は

$$(a_j - a_k)b_{jk} = \mathrm{i}\delta_{jk}$$

▶ j = k に対して, 0 = i となるので矛盾.



< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

連続系ではOK

- ► エルミート 演算子 Â, B が正準交換関係 [Â, B] = i1 を 満たすとする.
- ▶ Â が対角的な基底をとると,

$$\hat{A} = \int \mathrm{d}a \, a |a\rangle \langle a|, \quad \hat{B} = \int \mathrm{d}a' \int \mathrm{d}a'' \, b(a',a'') |a'\rangle \langle a''|$$

▶ 交換関係は

$$(a' - a'')b(a', a'') = i\delta(a' - a'')$$

▶ b(a', a") = -iδ'(a' - a") は上の関係を満たす.
 ▶ a 表示では

$$\langle a|\hat{A}|\psi\rangle = a\psi(a) \quad \langle a|\hat{B}|\psi\rangle = \frac{1}{i}\frac{d}{da}\psi(a)$$
つまり, $\left[a, \frac{1}{i}\frac{d}{da}\right] = i$



離散系の面倒さ

▶ 離散系に対する URs は, [Â, B̂] = 2iĈ に対して

 $\langle \delta \hat{A}^2 \rangle \langle \delta \hat{B}^2 \rangle \geq \langle \hat{C} \rangle^2$

右辺が状態依存であることに注意.

- 状態無依存の下限を求める努力がされているが、単純な結果は得られていない. (entropic uncertainty relations)
 S. Wehner and A. Winter: New J. Phys. 12 (2010) 025009
- ▶ 離散系に対する URm はうまく表現できない. 無理 に定義できないことはないが, 物理的意味が不明. Erhart, Sponar, Sulyok, Badurek, Ozawa, and Hasegawa: Nature Physics (2012) doi:10.1038/nphys2194



(日)

Cauchy-Schwarz 不等式

▶ 複素ベクト ル a, b に対する Cauchy-Schwarz の不等式 ||a||²||b||² ≥ |(a, b)|²

内積 $(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) = \sum_{k} a_{k}^{*} b_{k} \in \mathbb{C}.$

- ▶ 状態を |ψ⟩, 物理量(エルミート 演算子) を Â, B.
 ずれ演算子を定義: δ := Â ⟨ψ|Â|ψ⟩Î, ...
 |a⟩ := δÂ|ψ⟩, |b⟩ := δB|ψ⟩
- ▶ $|a\rangle$, $|b\rangle$ に対する Cauchy-Schwarz 不等式: $\langle a|a\rangle\langle b|b\rangle \ge |\langle a|b\rangle|^2$, i.e., $\langle \delta \hat{A}^2\rangle\langle \delta \hat{B}^2\rangle \ge |\langle \delta \hat{A}\delta \hat{B}\rangle|^2$

▶ 右辺は

$$\begin{split} |\langle \delta \hat{A} \delta \hat{B} \rangle|^2 &= \left| \operatorname{Re} \langle \delta \hat{A} \delta \hat{B} \rangle + \operatorname{i} \operatorname{Im} \langle \delta \hat{A} \delta \hat{B} \rangle \right|^2 \\ &\geq \left(\operatorname{Im} \langle \delta \hat{A} \delta \hat{B} \rangle \right)^2 = \frac{|\langle [\delta \hat{A}, \delta \hat{B}] \rangle|^2}{4} \end{split}$$



ヨウ

Cauchy-Schwarz 不等式(2)

- ▶ 式変形の最後で内積の実部を無視することで不等号を 重ねている点が気にかかる。
- ▶ $\langle a|b
 angle = |\langle a|b
 angle | {
 m e}^{{
 m i}\phi}$ であるとする。

$$|b'\rangle = \delta \hat{B}' |\Psi\rangle, \quad \delta \hat{B}' = \mathrm{i} \mathrm{e}^{-\mathrm{i} \phi} \delta \hat{B}$$

とおくと、 $\langle a|b' \rangle = i|\langle a|b \rangle|$ は純虚数となる。 $|\Psi \rangle$, \hat{A} , \hat{B}' に対する Cauchy-Schwarz 不等式は

$$\langle \delta \hat{A}^2 \rangle \langle \delta \hat{B}'^2 \rangle \ge = \frac{|\langle [\delta \hat{A}, \delta \hat{B}'] \rangle|^2}{4}$$

 $\delta \hat{B}'$ をすべて $\delta \hat{B}$ に置き換えても式の形は変わらない。 ($\delta \hat{B}'$ はエルミートではないが、正規ではある。)



< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

測定のモデル

- ▶ URm (あるいは URj) の導出には間接測定モデルが不可欠
 - ―「 誤差」,「 擾乱」の数学的定義
- ▶ 直接測定モデル
 - 射影仮説,ボルンの確率規則を対象系に直接適用
- 測定精度,測定の反作用(擾乱)を定量的に扱えない
 間接測定モデル
 - 第1段階:対象系と測定装置 (プローブ)の (量子的)相
 互作用
 - ▶ 第2段階: プローブに対して直接測定を実施



・ロト ・ 一 ト ・ ヨ ト ・ ヨ ト

連続系の間接測定モデル

- ▶ 被測定系 S : (*q̂*, *p̂*) *q̂*: 被測定量, *p̂*: 共役量
- ▶ プローブ系 P : (*Q̂*, *P̂*) *Q̂*: メータ量, *P̂*: 共役量
- ▶ 正準交換関係 $[\hat{q}, \hat{p}] = [\hat{Q}, \hat{P}] = i\hbar\hat{1}$
- ▶ 初期状態 $|\Psi_{tot}\rangle = |\psi\rangle \otimes |\Psi\rangle$, $|\psi\rangle \in \mathcal{H}_{S}$, $|\Psi\rangle \in \mathcal{H}_{P}$
- ▶ 測定相互作用 Û (ユニタリ) — 有限時間作用させ, 系 S, P 間にエンタングルメント 形成

$$|\Psi_{\rm tot}'\rangle=\hat{U}|\Psi_{\rm tot}\rangle$$

- ▶ 系 P に対して Q の射影測定を行い測定値を得る — q の値を推定 (誤差を伴う)
- ▶ 系Sの ŷは、上記操作の影響(擾乱)を受ける



(日)

間接測定の概要





(日) (四) (三) (三)

理想測定

理想的な測定のための相互作用

 $\hat{Q}':=\hat{U}^\dagger\hat{Q}\hat{U}=\hat{Q}+\hat{q},\quad \hat{p}'\quad \ \ :=\hat{U}^\dagger\hat{p}\hat{U}=\hat{p}-\hat{P}$

— Q̂', p̂' は測定相互作用後の値 (ハイゼンベルク描像)
 ▶ 誤差演算子 Ê, 擾乱演算子 D̂

$$\hat{E} := \hat{Q}' - \hat{q}, \quad \hat{D} := \hat{p}' - \hat{p}$$

― 理想測定の場合は Ê = Q̂, D̂ = −P̂
 ▶ 誤差と擾乱の定義

$$\begin{split} \epsilon &:= \langle \hat{E}^2 \rangle^{1/2} &= \langle \hat{Q}^2 \rangle^{1/2} \geq \sigma(\hat{Q}) \\ \eta &:= \langle \hat{D}^2 \rangle^{1/2} &= \langle \hat{P}^2 \rangle^{1/2} \geq \sigma(\hat{P}) \end{split}$$

ト これより, 理想測定に対する URm が得られる $\epsilon\eta=\sigma(\hat{Q})\sigma(\hat{P})\geq rac{\hbar}{2}$



Branciard 不等式

▶ 同時測定に関する誤差のトレードオフ関係 — Ozawa 不等式より厳しい限界

$$\tilde{\epsilon}_A^2 + \tilde{\epsilon}_B^2 + 2\sqrt{1 - \tilde{C}_{AB}^2} \tilde{\epsilon}_A \tilde{\epsilon}_B \ge \tilde{C}_{AB}^2$$
(1)

$$\tilde{\epsilon}_A := \frac{\epsilon_A}{\Delta A}, \quad \tilde{\epsilon}_B := \frac{\epsilon_B}{\Delta B}, \quad \tilde{C}_{AB} := \frac{C_{AB}}{\Delta A \Delta B}$$
 (2)

C. Branciard: PNAS 110, 6742 (2013).



・ロト ・聞ト ・ヨト ・ヨト

Branciard 不等式の導出

3 角関数に関する恒等式

 $\sin^2 \alpha + \sin^2 \beta + 2\cos(\alpha + \beta)\sin\alpha\sin\beta = \sin^2(\alpha + \beta)$

▶ 実ベクトル空間の単位ベクトル: a, b, x, y

 $\begin{aligned} \boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y} &= 0, \quad \boldsymbol{a} \cdot \boldsymbol{b} = \cos \theta = \chi, \quad \chi_{\perp} = \sqrt{1 - \chi^2}, \\ \boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{a} &= \cos \alpha, \quad \boldsymbol{y} \cdot \boldsymbol{b} = \cos \beta, \quad a_{\perp} := \sin \alpha, \quad b_{\perp} := \sin \beta \end{aligned}$



ト 4つのベクトルが同一平面にあれば、 $\alpha + \beta = \pi/2 - \theta$: $a_{\perp}^2 + b_{\perp}^2 + 2\sqrt{1 - \chi^2} a_{\perp} b_{\perp} = \chi^2$

Branciard 不等式の導出 (2)

▶ 4つのベクトルが同じ平面内にあるとは限らない場合:
 θ ≥ π/2 − (α + β). 等式が不等式になる;

$$a_{\perp}^2 + b_{\perp}^2 + 2\sqrt{1 - \chi^2}a_{\perp}b_{\perp} \ge \chi^2$$

▶ 非正規直交ベクトル $x' = c_x x$, $y' = c_y y$ $||x' - a|| \ge a_{\perp}$, $||y' - b|| \ge b_{\perp}$

根拠となる不等式

 $||\boldsymbol{x}' - \boldsymbol{a}||^2 + ||\boldsymbol{y}' - \boldsymbol{b}||^2 + 2\sqrt{1 - \chi^2}||\boldsymbol{x}' - \boldsymbol{a}||||\boldsymbol{y}' - \boldsymbol{b}|| \ge \chi^2$



ヒルベルト 空間の実数化

 ▶ 正規直交基底 {|k⟩}_{k=1,2,...N}, ⟨k'|k⟩ = δ_{k'k} で (N-次元) 状態ベクト ル |ψ⟩ を展開

$$|\psi\rangle = \sum_{k=1}^{N} \psi_k |k\rangle, \quad \psi_k = \psi'_k + \mathrm{i}\psi''_k$$

 $\ket{\psi}$ を (2N-次元) 実ベクトル ψ として表す

$$|\psi\rangle \stackrel{\circ}{=} \boldsymbol{\psi} = \begin{bmatrix} \psi_1' \\ \vdots \\ \psi_N' \\ \psi_1'' \\ \vdots \\ \psi_N'' \end{bmatrix}$$

ヘロト ヘ部ト ヘヨト ヘヨト

ヒルベルト空間の実数化(2)

$$\begin{split} ||\boldsymbol{x}||^2 &= \sum_k (x_k'^2 + x_k''^2) = \langle x | x \rangle, \\ ||\boldsymbol{y}||^2 &= \sum_k (y_k''^2 + y_k'^2) = \langle y | y \rangle, \\ \boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y} &= \sum_k (x_k' y_k'' - x_k'' y_k') = \operatorname{Im} \langle x | y \rangle \end{split}$$

これによって、「 実ベクトルの内積」が「 複素ベクトル の内積の虚部」を与える。



・ロト ・聞ト ・ヨト ・ヨト

Branciardの不等式

- ▶ 状態(系+プローブ) Ψ = |ψ⟩ ⊗ |ξ⟩ を固定する。系の 物理量 Â, B の期待値がゼロになるように原点をずら せる。
- ▶ 標準偏差

$$\Delta A := \sqrt{\langle \Psi | \hat{A}^2 | \Psi \rangle} = \sqrt{\langle \hat{A}^2 \rangle}, \quad \Delta B := \sqrt{\langle \hat{B}^2 \rangle},$$

エルミート 演算子 Â, Bの交換子 [Â, B] = 2iĈ. Ĉもエルミート.

$$C_{AB} := \langle \Psi | \hat{C} | \Psi \rangle = \frac{1}{2i} \langle \Psi | [\hat{A}, \hat{B}] | \Psi \rangle$$



Branciard の不等式(2)

- ▶ 全体系のエルミート 演算子 Â, Ŷ をそれぞれ、Â, B を 「近似」する物理量とする。これらは交換可能 [Â,Ŷ] = 0 で同時測定できる。
- ▶ $|\Psi\rangle$ に対する期待値はいずれもゼロとする。 $\langle \hat{X} \rangle = \langle \hat{Y} \rangle = 0.$
- ▶ 4つのケット

$$\begin{split} |a\rangle &:= \frac{\hat{A}}{\Delta A} |\Psi\rangle, \quad |x\rangle := \frac{\hat{X}}{\Delta A} |\Psi\rangle, \\ |b\rangle &:= \frac{\hat{B}}{\Delta B} |\Psi\rangle, \quad |y\rangle := \frac{\hat{Y}}{\Delta B} |\Psi\rangle, \end{split}$$

に対して、

$$egin{array}{ll} |a
angle \stackrel{\circ}{=} oldsymbol{a}, & (-\mathrm{i})|b
angle \stackrel{\circ}{=} oldsymbol{b} \ |x
angle \stackrel{\circ}{=} oldsymbol{x}, & (-\mathrm{i})|y
angle \stackrel{\circ}{=} oldsymbol{y} \end{array}$$

のように実ベクトルを対応させる。



< ∃→

Branciard の不等式(3)

▶ これらの実ベクトルの長さ、内積は以下のとおり

$$\begin{split} ||\boldsymbol{a}||^{2} &= \langle a|a \rangle = \frac{\langle \hat{A}^{2} \rangle}{\Delta A^{2}} = 1, \\ ||\boldsymbol{b}||^{2} &= \langle b|b \rangle = \frac{\langle \hat{B}^{2} \rangle}{\Delta B^{2}} = 1, \\ \boldsymbol{a} \cdot \boldsymbol{b} &= \operatorname{Im} \langle a|b \rangle = \frac{1}{2i} \frac{\langle [\hat{A}, \hat{B}] \rangle}{\Delta A \Delta B} = = \frac{C_{AB}}{\Delta A \Delta B} \\ ||\boldsymbol{x}||^{2} &= \langle x|x \rangle = \frac{\langle \hat{X}^{2} \rangle}{\Delta A^{2}}, \\ ||\boldsymbol{y}||^{2} &= \langle y|y \rangle = \frac{\langle \hat{Y}^{2} \rangle}{\Delta B^{2}}, \\ \boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y} = 0 \end{split}$$

$$||\boldsymbol{x} - \boldsymbol{a}|| = \langle \Psi | \frac{(\hat{X} - \hat{A})^2}{\Delta A^2} | \Psi \rangle =: \frac{\epsilon_A^2}{\Delta A^2},$$

一般的な測定相互作用

▶ 基底 {|q⟩ ⊗ |Q⟩} → q̂|q⟩ = q|q⟩, Q̂|Q⟩ = Q|Q⟩
 ▶ 理想測定の場合 (シュレディンガー描像)

 $\hat{U}: |q\rangle |Q\rangle \to |q\rangle |Q+q\rangle$

- ▶ プローブに忠実に情報 q が移っている. 被測定系は影響を受けていない.
- ► 一般化 (変数の線形的変換) a, b, c, d ∈ ℝ

 $\hat{U}: |q\rangle |Q\rangle \rightarrow \sqrt{\Delta} |dq + cQ\rangle |aQ + bq\rangle, \quad \Delta = ad - bc > 0$

— $\sqrt{\varDelta}$ はユニタリ 性のため

▶ ハイゼンベルク 描像では

$$\begin{bmatrix} \hat{Q}'\\ \hat{q}' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b\\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{Q}\\ \hat{q} \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \hat{p}'\\ \hat{P}' \end{bmatrix} = \frac{1}{\Delta} \begin{bmatrix} a & -b\\ -c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{p}\\ \hat{P} \end{bmatrix}$$

一般相互作用の分類 (標準形)

- 一般測定 (ハイゼンベルク描像) $\hat{Q}' = a\hat{Q} + b\hat{q}, \quad \hat{p}' = a'\hat{p} - b'\hat{P}, \quad \text{where}a' = a/\Delta, b' = b/\Delta.$ ▶ 測定前後の系 S. P に対してそれぞれスケール変換を行 うことで標準形に (0) $\hat{Q}' = \hat{Q} + \hat{q}, \quad \hat{p}' = \hat{p} - \hat{P} \quad (ab \neq 0)$ 理想測定 (A) $\hat{Q}' = \hat{q}, \quad \hat{p}' = -\hat{P}$ $(a=0,b\neq 0)$ スワップ (B) $\hat{Q}' = \hat{Q}, \quad \hat{p}' = \hat{p}$ (b = 0, a \neq 0) 無測定
- 誤差と擾乱
 - (O) $\epsilon \ge \sigma(\hat{Q}), \quad \eta \ge \sigma(\hat{P}), \quad \epsilon \eta \ge \hbar/2$ (A) $\epsilon = 0, \quad \eta \ge \left[\sigma(\hat{P})^2 + \sigma(\hat{p})^2\right]^{1/2} < \infty \quad \epsilon \eta = 0?$ (B) $\eta = 0, \quad \epsilon \ge \left[\sigma(\hat{Q})^2 + \sigma(\hat{q})^2\right]^{1/2} < \infty \quad \epsilon \eta = 0?$

▶ 相互作用前後の変数に関するスケール変換

$$\begin{split} \hat{Q} &\to \Lambda \hat{Q}, \hat{P} \to \Lambda^{-1} \hat{P}, \\ \hat{q} &\to \lambda \hat{q}, \hat{p} \to \lambda^{-1} \hat{p}, \\ \hat{q}' &\to \mu \hat{q}', \hat{p}' \to \mu^{-1} \hat{p}' \end{split}$$

▶ 測定のパラメータの変換

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} \Lambda a & \lambda b \\ \mu \Lambda c & \mu \lambda d \end{bmatrix}$$
$$\Delta \rightarrow \Lambda \lambda \mu \Delta$$

▶ 場合分け

(O)
$$\Lambda = 1/a, \lambda = 1/b, \mu = ab/\Delta(ab \neq 0)$$

(A) $\Lambda = -1/c, \lambda = 1/b, \mu = 1(a = 0, b \neq 0)$
(B) $\Lambda = 1/a, \lambda = 1/d, \mu = 1(a \neq 0, b = 0)$



ヘロト ヘロト ヘヨト ヘヨト

小澤不等式

- ▶ タイプ (A), (B) ではハイゼンベルクの不等式 (HUR) が 破れているように見える
- ▶ この問題を解決するために, 新しい不等式 (OUR) が提 案されている

$$\epsilon \eta + \epsilon \sigma(\hat{p}) + \sigma(\hat{q})\eta \ge \hbar/2$$

— M. Ozawa: Phys. Lett. A **318**, 21 (2003) ▶ タイプ (A), (B) でも破綻しない

(A)
$$\epsilon = 0 \rightarrow \sigma(\hat{q})\eta \ge \hbar/2$$

(B) $\eta = 0 \rightarrow \epsilon\sigma(\hat{p}) \ge \hbar/2$



小澤不等式の証明

測定相互作用後の交換関係

$$\begin{split} [\hat{Q}', \hat{p}'] &= [a\hat{Q} + b\hat{q}, a'\hat{p} - b'\hat{P}] = \mathrm{i}\hbar(-ab' + ba') = 0\\ \mathrm{i.e.0} &= [\hat{q} + \hat{E}, \hat{p} + \hat{D}] = \mathrm{i}\hbar + [\hat{q}, \hat{D}] + [\hat{E}, \hat{p}] + [\hat{E}, \hat{D}] \end{split}$$

▶ 両辺の期待値, 三角(四角?) 不等式を用いて

$$\begin{split} \langle [\hat{E}, \hat{D}] \rangle + \langle [\hat{q}, \hat{D}] \rangle + \langle [\hat{E}, \hat{p}] \rangle &= -\mathrm{i}\hbar \\ |\langle [\hat{E}, \hat{D}] \rangle| + |\langle [\hat{q}, \hat{D}] \rangle| + |\langle [\hat{E}, \hat{p}] \rangle| \geq \hbar \end{split}$$

▶ $\forall \hat{A}, \hat{B} : \sigma(\hat{A})\sigma(\hat{B}) \ge (1/2)|\langle [\hat{A}, \hat{B}] \rangle|$ を用いて, $\sigma(\hat{E})\sigma(\hat{D}) + \sigma(\hat{q})\sigma(\hat{D}) + \sigma(\hat{E})\sigma(\hat{p}) \ge \hbar/2$

すなわち, $\epsilon\eta + \sigma(\hat{q})\eta + \epsilon\sigma(\hat{p}) \ge \hbar/2$



(日)



▶ 規格化変数 $\tilde{\epsilon} = \epsilon / \sigma(\hat{q}), \ \tilde{\eta} = \eta / \sigma(\hat{p})$







一般測定における不確定関係

$$\hat{E} = a\hat{Q} + (b-1)\hat{q}, \quad \hat{D} = (a'-1)\hat{p} - b'\hat{P}$$

▶ 誤差, 擾乱

$$\begin{split} \epsilon^2 &= \langle \hat{E}^2 \rangle = a^2 \sigma^2(\hat{Q}) + (b-1)^2 \sigma^2(\hat{q}) \\ \eta^2 &= \langle \hat{D}^2 \rangle = (a'-1)^2 \sigma^2(\hat{p}) + b'^2 \sigma^2(\hat{P}) \end{split}$$

▶ 初期状態のバラツキ比:
$$w = \frac{\sigma(\hat{Q})}{\sigma(\hat{q})} = \frac{\sigma(\hat{p})}{\sigma(\hat{P})}$$

$$\tilde{\epsilon}^2(w) = a^2 w^2 + (b-1)^2, \quad \tilde{\eta}^2(w) = (a'-1)^2 + b'^2 w^{-2}$$

トラジェクトリ $\{(\tilde{\epsilon}(w),\tilde{\eta}(w)) \mid 0 \le w \le \infty\}$



トラジェクトリ $a+b=1, \Delta=1$

- ▶ OUR は一般の測定で破られることはない
- ▶ 理想測定 (O) (a' = b = 1) の場合以外は, w を調整すれば, HUR は必ず破れる.
- ▶ しかし, *w* にかかわらず, HUR を破ることはできない.



э

誤差と擾乱の再定義

- ▶ 一般測定 : $\hat{Q}' = a\hat{Q} + b\hat{q}$, $\hat{p}' = a'\hat{p} b'\hat{P}$
- ▶ 利得を考慮した (入力換算) 誤差 Ê_{*} と擾乱 Ô_{*} 演算子

$$\hat{Q}' = b(\hat{q} + \hat{E}_*), \quad \hat{p}' = a'(\hat{p} + \hat{D}_*)$$

▶ 代入すると,

$$\hat{E}_* := \frac{1}{b}\hat{Q}' - \hat{q} = \frac{a}{b}\hat{Q}, \quad \hat{D}_* := \frac{1}{a'}\hat{p}' - \hat{p} = -\frac{b}{a}\hat{P}$$

▶ 新しい誤差と擾乱

$$\epsilon_*^2 = \langle \hat{E}_*^2 \rangle = \left(\frac{a}{b}\right)^2 \sigma^2(\hat{Q}), \quad \eta_*^2 = \langle \hat{D}_*^2 \rangle = \left(\frac{b}{a}\right)^2 \sigma^2(\hat{P})$$

ハイゼンベルクの不等式を満たす

$$\epsilon_*\eta_* = \sigma(\hat{Q})\sigma(\hat{P}) \ge \frac{\hbar}{2}$$

э

(日)

MK: arXiv:0803.4377

誤差と擾乱の再定義 — ダイアグラム













極限としてのタイプ (A), (B)

トタイプ (A):
$$a \to 0$$
, $b = 1$

(New)
$$\epsilon_* \to 0, \quad \eta_* \to \infty$$
(Old) $\epsilon = 0, \quad \eta = (\mathbf{\bar{f}} \mathbf{R})$

▶ タイプ (B):
$$a' = 1, b' \to 0$$

(New) $\eta_* \to 0, \quad \epsilon_* \to \infty$ (Old) $\eta = 0, \quad \epsilon = (\mathbf{\overline{\mathbf{7}}} \mathbf{R})$

タイプ (A) はスワップなので, 誤差は 0. 擾乱は?
 タイプ (B) は無測定なので, 擾乱は 0. 誤差は?



無限大の擾乱,無限大の誤差

対立点

▶ タイプ (A)
$$\hat{p}' = -\hat{P}$$
 : スワップ

- ▶ (New) プローブの運動量に置き換わっているので, 擾乱 は無限大
- ▶ (Old) バラツキは有限なので, 擾乱は有限
- ▶ タイプ (B) $\hat{q}' = \hat{Q}$: 無測定
 - ▶ (New) 被測定量の情報が含まれないので, 誤差は無限大
 - ▶ (Old) バラツキは有限なので, 誤差は有限

シュレディンガー描像を用いて, 測定の相互作用による波動 関数の変化を追跡すれば, (New) の方が合理的であることが 分かる.



・ロト ・ 一 ト ・ ヨ ト ・ ヨ ト

波動関数による解析

▶ 誤差,擾乱演算子(ハイゼンベルク描像)による解析

- 簡潔だが,形式的すぎる
- ▶ 異なる時刻の演算子の組み合わせ: f(Â(t), B̂(t'))
- ▶ 実験との対応のためには, 波動関数 (シュレディンガー 描像) が望ましい
- ▶ 初期状態 $|\Psi_{tot}\rangle = |\psi\rangle \otimes |\Psi\rangle = |\psi\rangle|\Psi\rangle$
- ▶ (初期)分布関数

$$f(q) := |\langle q | \psi \rangle|^2 = |\psi(q)|^2,$$

$$F(Q) := |\langle Q | \Psi \rangle|^2 = |\Psi(Q)|^2,$$

$$g(p) := |\langle p | \psi \rangle|^2 = |\phi(p)|^2,$$

$$G(-P) := |\langle P | \Psi \rangle|^2 = |\Phi(P)|^2$$

▶ 誤差, 擾乱をこれらの分布関数の変化として捉える.



< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

波動関数による解析(2)

相互作用後の状態

$$|\Psi'_{\rm tot}
angle = \hat{U}[|\psi
angle \otimes |\Psi
angle]$$

相互作用後の分布関数 (理想測定)

$$\begin{aligned} F'(Q) &= \int_{-\infty}^{\infty} |\langle q| \langle Q| \Psi'_{\mathsf{tot}} \rangle|^2 \mathrm{d}q = \int_{-\infty}^{\infty} |\psi(q)\Psi(Q-q)|^2 \mathrm{d}q \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(q)F(Q-q)\mathrm{d}q = (f*F)(Q) \\ g'(p) &= \int_{-\infty}^{\infty} g(p+P)G(-P)\mathrm{d}P = (g*G)(p) \end{aligned}$$

▶ 畳込み積分

$$(f * g)(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(y)g(x - y)dy$$



<ロ> <問> <問> < 回> < 回>

波動関数による解析(3)

- ▶ 畳込積と分布の幅: $\sigma^2(f*g) = \sigma^2(f) + \sigma^2(g)$.
- ▶ 分布の変化

$$\sigma^2(F') = \sigma^2(f) + \sigma^2(F), \quad \sigma^2(g') = \sigma^2(g) + \sigma^2(G)$$

▶ 不確定積

$$\epsilon^2 \eta^2 = \left[\sigma^2(F') - \sigma^2(f)\right] \left[\sigma^2(g') - \sigma^2(g)\right] = \sigma^2(F)\sigma^2(G)$$
$$\geq \frac{\hbar^2}{4}$$



・ロト ・聞 ト ・ ヨト ・ ヨト …

波動関数による解析(4)

▶ 相互作用後の分布関数 (一般測定, Û(a, b, c, d))

$$F'(Q) = \frac{1}{\Delta} \int_{-\infty}^{\infty} f(-c'Q + a'q)F(d'Q - b'q)dq$$
$$= (f_{1/b'} * F_{1/a'})_{1/\Delta}(Q)$$
$$g'(p) = \Delta \cdot \int_{-\infty}^{\infty} g(dp + bP)G(-cp - aP)dP$$
$$= (g_{1/a} * G_{1/b})_{\Delta}(p)$$

ト スケールされた関数 $f_k(x) := k f(kx) (k > 0).$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f_k(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx, \quad \sigma(f_k) = \frac{1}{k} \sigma(f)$$

タイプ (A), (B) の場合は畳込の形にならない.
 (極限 a, b → 0 として考える)



波動関数による解析(5)

▶ 分布の変化

$$\sigma^{2}(F') = b^{2} \left(\sigma^{2}(f) + \frac{a^{2}}{b^{2}} \sigma^{2}(F) \right),$$
$$\sigma^{2}(g') = a'^{2} \left(\sigma^{2}(g) + \frac{b^{2}}{a^{2}} \sigma^{2}(G) \right),$$

▶ 誤差と擾乱

$$\epsilon_*^2 = \left(\frac{a}{b}\right)^2 \sigma^2(F), \quad \eta_*^2 = \left(\frac{b}{a}\right)^2 \sigma^2(G),$$

▶ 不確定積

$$\epsilon_*^2 \eta_*^2 = \sigma^2(F) \sigma^2(G) \ge \frac{\hbar^2}{4}$$



・ロト ・聞ト ・ヨト ・ヨト

無限小の誤差, 無限大の擾乱 $z_{y} = 1$ ($a \rightarrow 0, b = 1$)

▶ 任意の面積 1 の関数 *f*(*x*) に対して

$$f_{1/a}(x) = \frac{1}{a} f\left(\frac{x}{a}\right) \to \delta(x), \quad (a \to 0)$$

 — 関数列の極限としてのデルタ関数

 F(Q) がデルタ関数化 → 誤差なしに

$$F'(Q) = (f_{\Delta} * F_{\Delta/a})_{1/\Delta}(Q) = (f * F_{1/a})(Q)$$
$$\rightarrow (f * \delta)(Q) = f(Q) \quad (a \to 0)$$

▶ g(p) がデルタ関数化 → 擾乱が相対的に無限大に $g'(p) = (g_{1/a} * G)_{\Delta}(p)$ $\rightarrow (\delta * G)_{\Delta}(p) = G_{\Delta}(p) \quad (a \rightarrow 0)$

ト もうひとつの解釈 G(P)が幅無限大の関数に → 擾乱が無限大に $g'(p) = (g * G_a)_{1/a'}(p) \rightarrow G_{\Delta}(p) \quad (a \rightarrow 0)$





- ▶ 測定の不確定性の議論には間接測定モデルが有効
- ▶ 一般化測定については, 誤差演算子, 擾乱演算子を定義 しなおすことが必要
 - ハイゼンベルクの不等式 (URm) は破れていない
 - 小澤不等式に有用性を見出すことはむずかしい
- 分布関数を用いた解析により、

{無限大,無限小}の{誤差,擾乱}

の意味が明確になる. ハイゼンベルク描像では見づらい.

▶ 残された問題

- ▶より一般的な相互作用への拡張
 - ― 非線形関係あるいは最小限の条件
- ▶ 離散的測定モデルへの拡張

